


FTR - Flight Test Report

Dieser Prüfbericht darf ohne schriftliche Zustimmung der EAPR nicht, auch nicht auszugsweise, vervielfältigt werden.

Fabricant	 Skywalk GmbH & Co. KG WIndeck str. 4 83250 Marquartstein	Matricule d'immatriculation	EAPR-GS-0308/14
		numéro de série	tx34xs201406-03
Type	Arriba 3 XS	Localité	Brauneck
			Schruns



Rev. 2.1 - 06.03.2014
 EAPR GmbH - Marktstr. 11
 D-87730 Bad Grönenbach - Germany

Date d'essai	Minimum poids en vol 55 kg		Maximum poids en vol 80 kg	
Pilote d'essai	Sepp Bauer		Hannes Tschofen	
Harnais	EAPR- Testequipment		EAPR - Equipment	
Poids décollage	60 kg		80 kg	

Classification	B
----------------	---



Test critères	Minimum poids en vol	Évaluation	Maximum poids en vol	Évaluation					
1. Gonflage/décollage - 4.1.1									
Comportement en élévation	doux, progressif et régulier	A	doux, progressif et régulier	A					
Technique de décollage spéciale requise	Non	A	Non	A					
2. Atterrissage - 4.1.2									
Technique de décollage spéciale requise	Non	A	Non	A					
3. Vitesses en vol droit - 4.1.3									
Vitesse bras hauts supérieure à 30 km/h	Oui	A	Oui	A					
Plage de vitesse aux commandes supérieure à 10km/h	Oui	A	Oui	A					
Vitesse minimum	inférieure à 25 km/h	A	inférieure à 25 km/h	A					
4. Débattement/effort aux commandes - 4.1.4									
Évaluation, poids maximum en vol jusqu'à 80kg		-	croissant > 55cm	A					
Évaluation, poids maximum en vol de 80kg à 100kg	croissant > 60cm	A		-					
Évaluation, poids maximum en vol supérieur à 100kg		-		-					
5. Stabilité en tangage en sortie de vol accéléré - 4.1.5									
Angle d'abattée en sortie	abattée inférieure à 30°	A	abattée inférieure à 30°	A					
Fermeture effective	Non	A	Non	A					
6. Stabilité en tangage lors d'une action aux commandes en vol accéléré - 4.1.6									
Fermeture effective	Non	A	Non	A					
7. Stabilité et amortissement du roulis - 4.1.7									
Oscillations	amorties	A	amorties	A					
8. Stabilité en virage modéré - 4.1.8									
Tendance au retour en vol droit	sortie spontanée	A	sortie spontanée	A					
9. Comportement lors d'une mise en virage en 360° engagé rapide - 4.1.9									
Taux de chute après deux virages	supérieur à 14 m/s	B	supérieur à 14 m/s	B					
10. Fermeture frontale symétrique - 4.1.10									
Entrée	pas accélérée	bascule en arrière inférieure à 45°		A	bascule en arrière inférieure à 45°		A		
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s		A	spontanée, comprise entre 3 s et 5 s		B		
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°	maintien de la trajectoire		A	0° - 30°	maintien de la trajectoire		A
Cascade effective		Non		A	Non		A		
Entrée	accélérée	bascule en arrière inférieure à 45°		A	bascule en arrière inférieure à 45°		A		
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s		A	spontanée, comprise entre 3 s et 5 s		B		
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°	maintien de la trajectoire		A	30° - 60°	maintien de la trajectoire		B
Cascade effective		Non		A	Non		A		
11. Sortie de phase parachutale - 4.1.11									

Phase parachutale accomplie	Oui		Oui					
Sortie	spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A				
Angle d'abattée en sortie	0° - 30°	A	0° - 30°	A				
Changement de trajectoire	changement de trajectoire inférieur à 45°	A	changement de trajectoire inférieur à 45°	A				
Cascade effective	Non	A	Non	A				
12. Sortie de passage aux grands angles d'incidence - 4.1.12								
Sortie	spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A				
Cascade effective	Non	A	Non	A				
13. Sortie d'un décrochage stabilisé maintenu - 4.1.13								
Angle d'abattée en sortie	0° - 30°	A	30° - 60°	B				
Fermeture	pas de fermeture	A	pas de fermeture	A				
Cascade effective	Non	A	Non	A				
Bascule en arrière	inférieure à 45°	A	inférieure à 45°	A				
Tension des suspentes	tension de la plupart des suspentes	A	tension de la plupart des suspentes	A				
14. Fermeture asymétrique - 4.1.14								
Changement de trajectoire avant regonflement	< 90°	abattée ou roulis compris entre	0° - 15°	A	< 90°	abattée ou roulis compris entre	0° - 15°	A
Comportement au regonflement	regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
Changement total de trajectoire	inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
Fermeture effective du côté opposé	Non		A	Non		A		
Twist effectif	Non		A	Non		A		
Cascade effective	Non		A	Non		A		
Changement de trajectoire avant regonflement	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B
Comportement au regonflement	regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
Changement total de trajectoire	inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
Fermeture effective du côté opposé	Non		A	Non		A		
Twist effectif	Non		A	Non		A		
Cascade effective	Non		A	Non		A		
Changement de trajectoire avant regonflement	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A
Comportement au regonflement	regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
Changement total de trajectoire	inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
Fermeture effective du côté opposé	Non		A	Non		A		
Twist effectif	Non		A	Non		A		
Cascade effective	Non		A	Non		A		
Changement de trajectoire avant regonflement	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B
Comportement au regonflement	regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
Changement total de trajectoire	inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
Fermeture effective du côté opposé	Non		A	Non		A		
Twist effectif	Non		A	Non		A		
Cascade effective	Non		A	Non		A		
15. Contrôle de trajectoire avec fermeture asymétrique maintenue - 4.1.15								
Capacité à voler droit	Oui	A	Oui	A				
Virage à 180° en 10 s, du côté opposé à la fermeture	Oui	A	Oui	A				
Pourcentage de commande entre le virage et le départ en vrille ou en décrochage	supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique	A	supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique	A				
16. Tendance à la vrille bras hauts - 4.1.16								
Vrille effective	Non	A	Non	A				
17. Essai de tendance à la vrille à basse vitesse - 4.1.17								
Vrille effective	Non	A	Non	A				
18. Sortie d'une vrille développée - 4.1.18								
Angle de rotation en vrille après relâchement des commandes	sort de la vrille en moins de 90°	A	sort de la vrille en moins de 90°	A				
Cascade effective	Non	A	Non	A				
19. Décrochage aux B - 4.1.19								
Changement de trajectoire avant relâchement	changement de trajectoire inférieur à 45°	A	changement de trajectoire inférieur à 45°	A				
Comportement avant relâchement	maintien de stabilité avec envergure droite	A	maintien de stabilité avec envergure droite	A				
Sortie	spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A				
Angle d'abattée en sortie	0° - 30°	A	0° - 30°	A				
Cascade effective	Non	A	Non	A				
20. Grandes oreilles - 4.1.20								
Procédure d'entrée	technique standard	A	commandes spécifiques	A				
Comportement pendant les grandes oreilles	vol stable	A	vol stable	A				
Sortie	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	B	spontanée, inférieure à 3 s	A				
Angle d'abattée en sortie	0° - 30°	A	0° bis 30°	A				
21. Grandes oreilles en vol accéléré - 4.1.21								
Procédure d'entrée	technique standard	A	commandes spécifiques	A				
Comportement pendant les grandes oreilles	vol stable	A	vol stable	A				
Sortie	spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A				
Angle d'abattée en sortie	0° - 30°	A	0° bis 30°	A				
Comportement aux grandes oreilles maintenues dès le relâchement de l'accélérateur	vol stable	A	vol stable	A				
22. Comportement en sortie de spirale engagée - 4.1.22								

Tendance au retour en vol droit	sortie spontanée	A	sortie spontanée	A
Angle de rotation pour retrouver le vol normal	inférieur à 720°, sortie spontanée	A	inférieur à 720°, sortie spontanée	A
23. Commandes de direction alternatives - 4.1.23				
Virage à 180° possible en 20 s	Oui	A	Oui	A
Décrochage ou vrille effective	Non	A	Non	A
24. Autre procédure et/ou configuration de vol décrite dans le manuel d'utilisation - 4.1.24				
Fonctionnement correct de la procédure		NA		NA
Procédure adaptée aux pilotes débutants		NA		NA
Cascade effective		NA		NA
25. Remarques du pilote d'essai				
Copyright Ralf Antz 2014	Ce rapport est construit automatiquement et il a cours sans signature			