



# FTR - Flight Test Report

Dieser Prüfbericht darf ohne schriftliche Zustimmung der EAPR nicht, auch nicht auszugsweise, vervielfältigt werden.

Fabricant	 Skywalk GmbH & Co. KG Bahnhofstraße 110 D-83224 Grassau	Matricule d'immatriculation	EAPR-GS-305/14
		numéro de série	tx34I201407-05
Type	Arriba L	Localité	Achensee / Rofan Salve, Hopfgarten



Rev. 2.1 - 06.03.2014  
 EAPR GmbH - Marktstr. 11  
 D-87730 Bad Grönenbach - Germany

Date d'essai	07.08.2014	Minimum poids en vol 100 kg	Maximum poids en vol 135 kg
Pilote d'essai	Mario Eder		Anselm Rauh
Harnais	EAPR Testgurtzeug		EAPR schwer
Poids décollage	100 kg		133 kg

Classification	<b>B</b>
----------------	----------



Test critères	Minimum poids en vol	Évaluation	Maximum poids en vol	Évaluation			
<b>1. Gonflage/décollage - 4.1.1</b>							
Comportement en élévation	doux, progressif et régulier	A	doux, progressif et régulier	A			
Technique de décollage spéciale requise	Non	A	Non	A			
<b>2. Atterrissage - 4.1.2</b>							
Technique de décollage spéciale requise	Non	A	Non	A			
<b>3. Vitesses en vol droit - 4.1.3</b>							
Vitesse bras hauts supérieure à 30 km/h	Oui	A	Oui	A			
Plage de vitesse aux commandes supérieure à 10km/h	Oui	A	Oui	A			
Vitesse minimum	inférieure à 25 km/h	A	inférieure à 25 km/h	A			
<b>4. Débatement/effort aux commandes - 4.1.4</b>							
Évaluation, poids maximum en vol jusqu'à 80kg		-		-			
Évaluation, poids maximum en vol de 80kg à 100kg	croissant > 60cm	A		-			
Évaluation, poids maximum en vol supérieur à 100kg		-	croissant >65 cm	A			
<b>5. Stabilité en tangage en sortie de vol accéléré - 4.1.5</b>							
Angle d'abattée en sortie	abattée inférieure à 30°	A	abattée inférieure à 30°	A			
Fermeture effective	Non	A	Non	A			
<b>6. Stabilité en tangage lors d'une action aux commandes en vol accéléré - 4.1.6</b>							
Fermeture effective	Non	A	Non	A			
<b>7. Stabilité et amortissement du roulis - 4.1.7</b>							
Oscillations	amorties	A	amorties	A			
<b>8. Stabilité en virage modéré - 4.1.8</b>							
Tendance au retour en vol droit	sortie spontanée	A	sortie spontanée	A			
<b>9. Comportement lors d'une mise en virage en 360° engagé rapide - 4.1.9</b>							
Taux de chute après deux virages	supérieur à 14 m/s	B	supérieur à 14 m/s	B			
<b>10. Fermeture frontale symétrique - 4.1.10</b>							
Entrée	pas accéléré	bascule en arrière inférieure à 45°	A	bascule en arrière inférieure à 45°	A		
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A		
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°	maintien de la trajectoire	A	0° - 30°	maintien de la trajectoire	A
Cascade effective		Non	Non	A	Non	A	
Entrée	accélééré	bascule en arrière inférieure à 45°	A	bascule en arrière inférieure à 45°	A		
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A		
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°	maintien de la trajectoire	A	0° - 30°	maintien de la trajectoire	A
Cascade effective		Non	Non	A	Non	A	
<b>11. Sortie de phase parachutale - 4.1.11</b>							

Phase parachutale accomplie		Oui		Oui					
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s		A	A				
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°		A	A				
Changement de trajectoire		changement de trajectoire inférieur à 45°		A	A				
Cascade effective		Non		A	A				
<b>12. Sortie de passage aux grands angles d'incidence - 4.1.12</b>									
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s		A	A				
Cascade effective		Non		A	A				
<b>13. Sortie d'un décrochage stabilisé maintenu - 4.1.13</b>									
Angle d'abattée en sortie		30° - 60°		B	B				
Fermeture		pas de fermeture		A	A				
Cascade effective		Non		A	A				
Bascule en arrière		inférieure à 45°		A	A				
Tension des suspentes		tension de la plupart des suspentes		A	A				
<b>14. Fermeture asymétrique - 4.1.14</b>									
Changement de trajectoire avant regonflement	pas accéléré, max 50% fermeture	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A
		regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
		inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
Changement de trajectoire avant regonflement	pas accéléré, max 75% fermeture	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B
		regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
		inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
Changement de trajectoire avant regonflement	accélération, max 50% fermeture	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A	< 90°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	A
		regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
		inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
Changement de trajectoire avant regonflement	accélération, max 75% fermeture	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B	90° - 180°	abattée ou roulis compris entre	15° - 45°	B
		regonflement spontané		A	regonflement spontané		A		
		inférieure à 360°		A	inférieure à 360°		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
		Non		A	Non		A		
<b>15. Contrôle de trajectoire avec fermeture asymétrique maintenue - 4.1.15</b>									
Capacité à voler droit		Oui		A	A				
Virage à 180° en 10 s, du côté opposé à la fermeture		Oui		A	A				
Pourcentage de commande entre le virage et le départ en vrille ou en décrochage		supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique		A	A				
<b>16. Tendence à la vrille bras hauts - 4.1.16</b>									
Vrille effective		Non		A	A				
<b>17. Essai de tendance à la vrille à basse vitesse - 4.1.17</b>									
Vrille effective		Non		A	A				
<b>18. Sortie d'une vrille développée - 4.1.18</b>									
Angle de rotation en vrille après relâchement des commandes		sort de la vrille en moins de 90°		A	A				
Cascade effective		Non		A	A				
<b>19. Décrochage aux B - 4.1.19</b>									
Changement de trajectoire avant relâchement		changement de trajectoire inférieur à 45°		A	A				
Comportement avant relâchement		maintien de stabilité avec envergure droite		A	A				
Sortie		spontanée, inférieure à 3 s		A	A				
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°		A	A				
Cascade effective		Non		A	A				
<b>20. Grandes oreilles - 4.1.20</b>									
Procédure d'entrée		commandes spécifiques		A	A				
Comportement pendant les grandes oreilles		vol stable		A	A				
Sortie		sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires		B	A				
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°		A	A				
<b>21. Grandes oreilles en vol accéléré - 4.1.21</b>									
Procédure d'entrée		commandes spécifiques		A	A				
Comportement pendant les grandes oreilles		vol stable		A	A				
Sortie		sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires		B	A				
Angle d'abattée en sortie		0° - 30°		A	A				
Comportement aux grandes oreilles maintenues dès le relâchement de l'accélérateur		vol stable		A	A				
<b>22. Comportement en sortie de spirale engagée - 4.1.22</b>									

Tendance au retour en vol droit	sortie spontanée	A	sortie spontanée	A
Angle de rotation pour retrouver le vol normal	inférieur à 720°, sortie spontanée	A	inférieur à 720°, sortie spontanée	A
<b>23. Commandes de direction alternatives - 4.1.23</b>				
Virage à 180° possible en 20 s	Oui	A	Oui	A
Décrochage ou vrille effective	Non	A	Non	A
<b>24. Autre procédure et/ou configuration de vol décrite dans le manuel d'utilisation - 4.1.24</b>				
Fonctionnement correct de la procédure		NA		NA
Procédure adaptée aux pilotes débutants		NA		NA
Cascade effective		NA		NA
<b>25. Remarques du pilote d'essai</b>				
Copyright Ralf Antz 2014	Ce rapport est construit automatiquement et il a cours sans signature			